

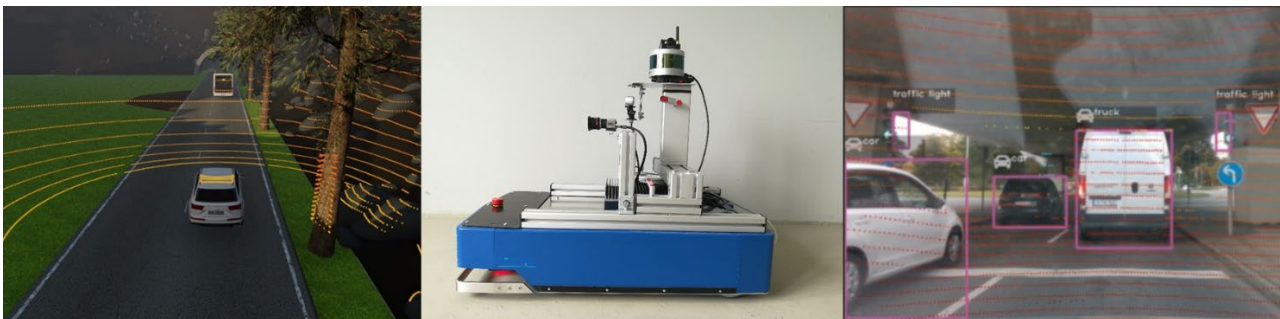
## Projektunterstützung LFF – Bereich Aktive Fahrzeugsicherheit

Die Arbeitsgruppe des Lehr- und Forschungsgebiets Fahrzeugsicherheit ([LFF](#)) sucht Unterstützung für aktuelle und künftige Forschungsprojekte im Bereich der **Aktiven Fahrzeugsicherheit**. Der Schwerpunkt liegt dabei auf der Entwicklung und Implementierung von Funktionen auf Basis von **Umfeldsensorik**. Die Anwendungsbereiche sind breit gefächert und beinhalten beispielsweise automatisierte Fahrzeuge für die Intralogistik, automatisierte Landmaschinen und Anwendungen im Automotive Bereich. Dazu gehören unter anderem folgende Aufgabeninhalte:

- Implementierung von Wahrnehmungsfunktionen für LiDAR (Laser)- und Kamerasensorik
- Entwicklung von aktiven Sicherheitsfunktionen (z.B. Unfallvermeidungsmanöver)
- Simulation von Umfeldsensordaten und automatisierten Fahrfunktionen
- Aufbau von grafischen Simulationsumgebungen und Objekten (z.B. in Blender)
- Arbeiten mit der Entwicklungsumgebung Robot Operating System (ROS)

Die Projektunterstützung kann in Form folgender Aktivitäten durchgeführt werden:

- Praktikum
- Studienarbeit
- Masterprojekt
- Abschlussarbeit (Bachelor/Master)



**Abbildung 1:** Links: Sensordatensimulation. Mitte: Fahrerloses Transportsystem (FTS). Rechts: Objektklassifizierung und Abstandsermittlung durch Sensordatenfusion

### Voraussetzungen

Für die Bearbeitung der oben genannten Aufgaben benötigen Sie **keine speziellen Vorkenntnisse**. Uns ist allerdings wichtig, dass Sie **Interesse für die Themen** und eine Bereitschaft für das Einarbeiten in die entsprechenden Entwicklungsumgebungen mitbringen. Sie erhalten ausreichend Zeit und Unterstützung, um sich mit den Werkzeugen vertraut zu machen.

### Bewerbung

Wenn wir Ihr Interesse geweckt haben sollten, dann melden Sie sich bitte bei Herrn Christoph Rohmann ([ch.rohmann@ostfalia.de](mailto:ch.rohmann@ostfalia.de)). Wir freuen uns auf Sie!